

Lösung zur 2. Aufgabe

1. $\vec{v}_1$ und $\vec{v}_2$ sind linear unabhängig, da bei Übereinstimmung der 1. Komponente die 2. Komponente von $\vec{v}_2 = -2$ sein müßte.

$\vec{v}_3 \in \text{span}(\vec{v}_1, \vec{v}_2)$, denn es gilt z.B. $\vec{v}_3 = -1 \cdot \vec{v}_1 - 1 \cdot \vec{v}_2$

Für $a \neq 0$ ist $\vec{v}_4 \notin \text{span}(\vec{v}_1, \vec{v}_2)$, da aus

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ a \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} -1 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2a \end{pmatrix}$$

folgt:

$$\begin{array}{rclcl} \lambda_1 - \lambda_2 = 1 & \rightarrow & \lambda_1 = 1 + \lambda_2 \\ 2\lambda_1 - 3\lambda_2 = 1 & \hookrightarrow & \lambda_2 = 1 \\ & \rightarrow & \lambda_1 = 2 \\ 2a + 0a = -2a & \rightarrow & \text{!} \end{array}$$

Eine mögliche **Basis** wäre also z.B. $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_4\}$, und die **Dimension** des erzeugten Unterraums ist damit **3**.

Für $a = 0$ ist die letzte Gleichung allerdings erfüllt, und damit $\vec{v}_4 \in \text{span}(\vec{v}_1, \vec{v}_2)$. In diesem Fall ist $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ eine mögliche **Basis**, und die **Dimension** des erzeugten Unterraums ist **2**.

Die Aufgabe ist also nur für den Spezialfall $\mathbf{a} = \mathbf{0}$ vollständig lösbar. In diesem Fall gilt z.B.: $\vec{v}_4 = \vec{v}_1 - \vec{v}_3$.

2. (a)

$$\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -3 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 3 - (-2)(-4) \\ (-2)(-3) - 2 \cdot 3 \\ 2 \cdot (-4) - 1 \cdot (-3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -5 \\ 0 \\ -5 \end{pmatrix}$$

- (b)

$$\langle \vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \rangle = (-\vec{b} \times \vec{a}, \vec{c}) = \left(\begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \right) = 3 \cdot 5 + 0 \cdot 0 + 5 \cdot (-1) = 10$$

- (c) $\|\vec{a}\| = \sqrt{34}$, $\vec{b} - \vec{c} = (-1, 1, -1)^t$, $\|\vec{b} - \vec{c}\| = \sqrt{3}$, $(\vec{a}, \vec{b} - \vec{c}) = -4$.
Mit $\alpha = \angle \{\vec{a}, \vec{b} - \vec{c}\}$ gilt:

$$\cos(\alpha) = \frac{-4}{\sqrt{34} \cdot \sqrt{3}} = -0,396 \rightarrow \alpha = 1,978.$$

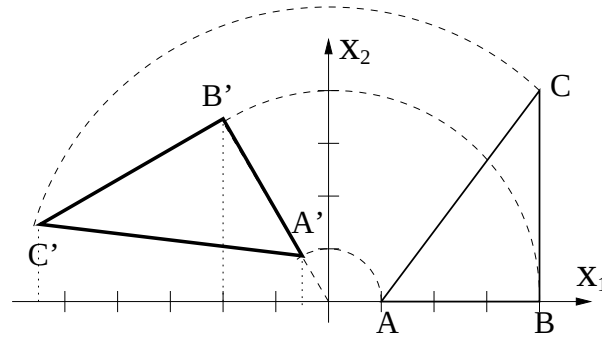
- 3.

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) & -\sin(\varphi) \\ \sin(\varphi) & \cos(\varphi) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -0,5 & -0,866 \\ 0,866 & -0,5 \end{pmatrix}$$

Für die Koordinaten der gedrehten Punkte A' , B' und C' des Dreiecks erhält man damit

$$\mathbf{A}' = \begin{pmatrix} -0,5 & -0,866 \\ 0,866 & -0,5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -0,5 \\ 0,866 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{B}' = \dots = \begin{pmatrix} -2,0 \\ 3,464 \end{pmatrix} \quad \mathbf{C}' = \dots = \begin{pmatrix} -5,464 \\ 1,464 \end{pmatrix}$$



4.

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 1 - \lambda & 0 & -2 \\ 5 & -4 - \lambda & -6 \\ -1 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} = -\lambda^3 - 3\lambda^2 + 4 = -(\lambda - 1)(\lambda + 2)^2$$

$$\Rightarrow \quad \lambda_1 = 1 \quad (\text{alg.Vielfachh.1}), \quad \lambda_{2,3} = -2 \quad (\text{alg.Vfh.2})$$

$\lambda = 1$:

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -2 \\ 5 & -5 & -6 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \vec{0} \quad \Rightarrow \quad EV(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (\text{geom.Vfh.1})$$

$\lambda = -2$:

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & -2 \\ 5 & -2 & -6 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \vec{0} \quad \Rightarrow \quad EV(-2) = \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix} \quad (\text{geom.Vfh.1})$$

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & -2 \\ 5 & -2 & -6 \\ -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix} \quad \Rightarrow \quad \widetilde{EV}(-2) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

5.

$$\mathcal{P}(\lambda) = 36 - 13\lambda + \lambda^2 \quad \Rightarrow \quad \lambda_1 = 9, \quad \lambda_2 = 4 \quad \Rightarrow \quad EV_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad EV_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\overline{EV_1} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \overline{EV_2} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{D} = \begin{pmatrix} 9 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{T} = \begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \end{pmatrix}, \quad T^{-1} = \begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \end{pmatrix},$$

$$\mathbf{T} \mathbf{D} \mathbf{T}^{-1} = \begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 9 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} 18/\sqrt{5} & 4/\sqrt{5} \\ 9/\sqrt{5} & -8/\sqrt{5} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2/\sqrt{5} & 1/\sqrt{5} \\ 1/\sqrt{5} & -2/\sqrt{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 40/5 & 10/5 \\ 10/5 & 25/5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 8 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \quad \checkmark$$