

Name:

Matrikelnr./Kennzahl:

Analysis II Übungsklausur
26. Juni 2008

<i>Aufgabe:</i>	1	2	3	4	
<i>Punkte:</i>	5	5	5	5	
	=				<i>Punkte</i>

Alle Rechenschritte sind anzugeben und alle Antworten zu begründen!

1. Gegeben sei die Kurve

$$\vec{x}(t) = \begin{pmatrix} \cos t + \cos^2 t \\ \sin t + \cos t \sin t \end{pmatrix}$$

- (a) Bestimmen Sie die Bogenlänge für $0 \leq t \leq 2\pi$!
Hinweis: $1 + \cos(t) = 2 \cos^2(\frac{t}{2})$
- (b) Bestimmen Sie die Krümmung im Punkt $(2, 0)$!

Lösung:

- (a) Wir berechnen die Bogenlänge L als $\int_0^{2\pi} \|\dot{\vec{x}}(t)\| dt$. Dafür benötigen wir zuerst

$$\dot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -\sin(t) - 2\sin(t)\cos(t) \\ \cos(t) + \cos^2(t) - \sin^2(t) \end{pmatrix}$$

und

$$\begin{aligned} \|\dot{\vec{x}}(t)\|^2 &= \sin^2(t) + 4\sin^2(t)\cos(t) + 4\sin^2(t)\cos^2(t) \\ &\quad + \cos^2(t) + \cos^4(t) + \sin^4(t) + 2\cos^3(t) \\ &\quad - 2\cos(t)\sin^2(t) - 2\cos^2(t)\sin^2(t) \\ &= 2 + 2\sin^2(t)\cos(t) + 2\cos^3(t) \\ &= 2 + 2\cos(t) = 4\cos^2\left(\frac{t}{2}\right). \end{aligned}$$

Somit gilt:

$$\begin{aligned} L &= \int_0^{2\pi} 2|\cos(t/2)| dt = 2 \left(\int_0^{\pi} \cos(t/2) dt - \int_{\pi}^{2\pi} \cos(t/2) dt \right) = \\ &= 2 \left(2\sin(t/2) \Big|_0^{\pi} - 2\sin(t/2) \Big|_{\pi}^{2\pi} \right) = 8 \end{aligned}$$

- (b) Der Punkt $(2, 0)$ ist bei $\vec{x}(0)$, also für $t = 0$ zu finden. Wir brauchen also

$$\kappa(0) = \frac{\dot{x}_1(0)\ddot{x}_2(0) - \dot{x}_2(0)\ddot{x}_1(0)}{(\dot{x}_1^2(0) + \dot{x}_2^2(0))^{\frac{3}{2}}}.$$

Wir berechnen noch die zweite Ableitung:

$$\ddot{\vec{x}}(t) = \begin{pmatrix} -\cos(t) - 2\cos^2(t) + 2\sin^2(t) \\ -\sin(t) - 4\sin(t)\cos(t) \end{pmatrix}$$

Und wegen

$$\dot{\vec{x}}(0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad \ddot{\vec{x}}(0) = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

folgt:

$$\kappa(0) = \frac{0 \cdot 0 - (-3) \cdot 2}{(0 + 4)^{\frac{3}{2}}} = \frac{3}{4}.$$

2. Gegeben sei die Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{\sin(x^3 + y^4)}{x^2 + y^2} & \text{für } (x, y) \neq 0 \\ 0 & \text{für } (x, y) = 0 \end{cases}$$

- (a) Bestimmen Sie alle Richtungsableitungen im Ursprung!
 (b) Ist f total differenzierbar?

Lösung:

- (a) Gemäß Definition berechnen wir die Richtungsableitung in Richtung $\vec{v} = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$, $\|\vec{v}\| = 1$ als:

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \vec{v}} f(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(ta, tb) - f(0, 0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\sin(t^3 a^3 + t^4 a^4)}{t(t^2(a^2 + b^2))} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\sin(t^3(a^3 + ta^4))}{t^3} \stackrel{\text{L'Hosp.}}{=} \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\cos(t^3(a^3 + ta^4))3t^2 a^3 + 4t^3 a^4}{3t^2} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\cos(t^3(a^3 + ta^4))t^2(3a^3 + 4ta^4)}{3t^2} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{\cos(t^3(a^3 + ta^4))(3a^3 + 4ta^4)}{3} = a^3 \end{aligned}$$

(b) Für $\vec{v} = e_1$ bzw. $\vec{v} = e_2$ erhalten wir aus obigem

$$\text{grad } f(0,0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Sollte f total differenzierbar sein, müsste für alle \vec{v} gelten:

$$\frac{\partial}{\partial \vec{v}} f(0,0) = \langle \text{grad } f(0,0), \vec{v} \rangle$$

Tatsächlich gilt aber

$$a^3 = \frac{\partial}{\partial \vec{v}} f(0,0) \neq \langle \text{grad } f(0,0), \vec{v} \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \right\rangle = a$$

und die Funktion f ist somit in $(0,0)$ nicht total differenzierbar.

3. Gegeben sei die Funktion $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$f(x,y) = (x^2 + y^2)((x-1)^2 + y^2).$$

- (a) Berechnen Sie die lokalen Extrema von f und bestimmen Sie ob ein Maximum oder Minimum vorliegt!
- (b) Geben Sie alle globalen Extrema von f im Bereich B an, wobei

$$B = \{(x,y) \mid y \geq x-1, x \leq 0, y \leq 0\}.$$

Lösung:

- (a) Wir untersuchen wo der Gradient der Funktion 0 wird:

$$\text{grad}(f) = \begin{pmatrix} f_x \\ f_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x((x-1)^2 + y^2) + 2(x^2 + y^2)(x-1) \\ 2y((x-1)^2 + y^2) + 2(x^2 + y^2)y \end{pmatrix}$$

Wir erhalten also zwei Gleichungen:

$$2x((x-1)^2 + y^2) + 2(x^2 + y^2)(x-1) = 0 \quad (1)$$

$$2y((x-1)^2 + y^2) + 2(x^2 + y^2)y = 0 \quad (2)$$

Fall 1: $y \neq 0$

In diesem Fall sind bei (2) sowohl $(x-1)^2 + y^2$ als auch $x^2 + y^2$ positiv und die Gleichung ist nur erfüllt, wenn $y = 0$ ist. (Widerspruch)

Fall 2: $y = 0$

Hier wird (1) zu:

$$2x(x-1)^2 + 2x^2(x-1) = 0$$

$$\Leftrightarrow x = 0, \quad x = 1 \quad \text{oder} \quad x = \frac{1}{2}$$

Wir haben also als Kandidaten für Extrema die drei Punkte

$$P_1 : \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad P_2 : \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{und} \quad P_3 : \begin{pmatrix} 1/2 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Um die vorliegenden Punkte genauer zu klassifizieren benötigen wir die *Hesse-Matrix*.

$$\begin{aligned} f_{xy} &= 4xy + 4y(x-1) \\ f_{xx} &= 2(x-1)^2 + 4y^2 + 8x(x-1) + 2x^2 \\ f_{yy} &= 2(x-1)^2 + 12y^2 + 2x^2 \\ H(x, y) &= \begin{pmatrix} 2(x-1)^2 + 4y^2 + 8x(x-1) + 2x^2 & 4xy + 4y(x-1) \\ 4xy + 4y(x-1) & 2(x-1)^2 + 12y^2 + 2x^2 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Schließlich erhalten wir:

$$\begin{aligned} H(0, 0) &= \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} && \dots \text{positiv definit} \Rightarrow \text{lokales Minimum} \\ H(1, 0) &= \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} && \dots \text{positiv definit} \Rightarrow \text{lokales Minimum} \\ H(1/2, 0) &= \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} && \dots \text{indefinit} \Rightarrow \text{kein lokales Extremum} \end{aligned}$$

- (b) Das einzige Extremum aus unseren vorhergehenden Überlegungen, welches in B liegt ist P_1 . Da f aus lauter Quadraten besteht nimmt es stets nichtnegative Werte an. Da in B $f(x, y) = 0 \Leftrightarrow (x, y) = (0, 0)$ gilt, ist P_1 globales Minimum in B .

Es bleibt also lediglich noch zu klären ob und wo es ein globales Maximum gibt. Setzen wir aber beispielsweise $y = 0$ und lassen x gegen $-\infty$ laufen (wir verlassen B dabei nicht), erhalten wir

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x, 0) = \lim_{x \rightarrow -\infty} x^2(x-1)^2 = \infty$$

und somit kann es kein globales Maximum geben.

4. Berechnen Sie das Integral

$$\iiint_B (1 + 3 \sin y) \, dx \, dy \, dz$$

wo B der von den Flächen $z = -1 + \sqrt{(x^2 + y^2)}$ und $z = \sqrt{(1 - x^2 - y^2)}$ eingeschlossene Volumsbereich ist!

Lösung:

Zunächst interpretieren wir unsere beiden Grenzen

- I) $z = -1 + \sqrt{x^2 + y^2}$ und
 II) $z = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$.

Wir formen I) um auf $(z + 1)^2 = x^2 + y^2$ und erkennen, dass wir für ein festes z (also geometrisch *auf Höhe* z) in der x - y -Ebene einen Kreis mit Radius $z + 1$ vorliegen haben. Lässt man z nun laufen ergibt sich ein bei $z = -1$ startender nach oben offener Kegel, der bei $z = 0$ Radius 1 hat. Weiters lässt sich II) auf $x^2 + y^2 + z^2 = 1$ umformen und wir sehen eine Kugel mit Radius 1 um den Nullpunkt. Der eingeschlossene Volumsbereich ist also die obere Hälfte der Kugel und der Teil des Kegels unterhalb der x - y -Ebene.

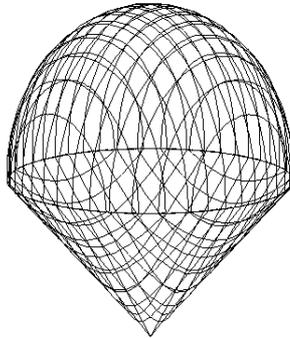


Abbildung 1: Die Gestalt des Integrationsbereiches B

Wir schreiben das Integral nun um auf

$$\underbrace{\iiint_B 1 \, dx \, dy \, dz}_{\text{Vol}(B)} + 3 \iiint_B \sin(y) \, dx \, dy \, dz.$$

Der erste Summand ist genau das Volumen der beschriebenen Figur (Dieses könnten wir direkt als $\text{Volumen}(\text{Halbkugel}) + \text{Volumen}(\text{Kegel}) = 2\pi/3 + \pi/3 = \pi$ berechnen). Im zweiten Summanden integrieren wir eine in y ungerade Funktion auf einem Bereich der gemäß vorherigen Überlegungen symmetrisch bezüglich der x - z -Ebene ist. Der ganze zweite Summand ist daher gleich null.

Zum Ansatz des Integrals verwenden wir Zylinderkoordinaten also $x = r \cos(\varphi)$ und $y = r \sin(\varphi)$, wobei $0 \leq \varphi \leq 2\pi$ und $0 \leq r \leq 1$. Da somit $x^2 + y^2 = r^2$ ist, sind unsere Grenzen für z mit $-1+r$ und $\sqrt{1-r^2}$ gegeben. Nicht zu vergessen ist auch die Funktionaldeterminante der Parametrisierung.

$$\begin{aligned}
\iiint_B 1 \, dx \, dy \, dz &= \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r=0}^1 \int_{z=-1+r}^{\sqrt{1-r^2}} r \, dz \, dr \, d\varphi = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r=0}^1 r(\sqrt{1-r^2} + 1 - r) \, dr \, d\varphi \\
&= \underbrace{\int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r=0}^1 r\sqrt{1-r^2} \, dr \, d\varphi}_{=:A} + \underbrace{\int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r=0}^1 r - r^2 \, dr \, d\varphi}_{=:B}
\end{aligned}$$

Im Folgenden verwenden wir:

$$\int_0^1 r\sqrt{1-r^2} \, dr = -\frac{1}{3}(1-r^2)^{\frac{3}{2}} \Big|_0^1 = \frac{1}{3}$$

und es folgt

$$A = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \frac{1}{3} d\varphi$$

$$\Rightarrow A = \frac{2}{3}\pi$$

$$B = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \int_{r=0}^1 r - r^2 \, dr \, d\varphi = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \left(\frac{1}{2}r^2 - \frac{1}{3}r^3 \right) \Big|_0^1 d\varphi = \int_{\varphi=0}^{2\pi} \frac{1}{2} - \frac{1}{3} d\varphi = \frac{\pi}{3}$$

Insgesamt erhalten wir also:

$$\iiint_B (1 + 3 \sin y) \, dx \, dy \, dz = \pi.$$