## AK Finanzmathematik (Optimierungsmethoden in der Finanzmathematik) SS 2014

## 5. Übungsblatt

- 20. Betrachten Sie die quadratische Funktion  $f(x) = c^t x + \frac{1}{2} x^t Q x$  wobei  $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$  eine symmetrische Matrix ist.
  - (i) Zeigen Sie:  $x^tQx < 0$  für ein  $x \in \mathbb{R}^n$  impliziert, dass f nach unten unbeschränkt ist.
  - (ii) Angenommen Q ist positiv semidefinit aber nicht positiv definit. Zeigen Sie: f ist entweder nach unten unbeschränkt, oder f besitzt unendlich viele globale Minima.
  - (iii) Ist die folgende Aussage wahr oder falsch: "f besitzt ein eindeutiges globales Minimum dann und nur dann, wenn Q positiv definit ist."?
- 21. Betrachten Sie folgendes quadratische Optimierungsproblem

min 
$$x_1x_2 + x_1^2 + \frac{3}{2}x_2^2 + 2x_3^2$$
$$+2x_1 + x_2 + 3x_3$$
udNb. 
$$x_1 + x_2 + x_3 = 1$$
$$x_1 - x_2 = 0$$
$$x_1 \ge 0, x_2 \ge 0, x_3 \ge 0$$

Ist die quadratische Zielfunktion konvex? Zeigen Sie, dass  $x^* = (1/2; 1/2; 0)$  eine optimale Lösung des obigen Problems ist, in dem Sie y und s bestimmen, die gemeinsam mit  $x^*$  die Optimalitätsbedingungen erfüllen.

- 22. Gilt  $(x^k, y^k, s^k) \in \mathcal{F}$  für das Problem aus Beispiel 21 mit  $x^k = (1/3; 1/3; 1/3)^t$ ,  $y^k = (-4; 2)^t$ , und  $s^k = (5; 25/3; 25/3)^t$ ? Gilt auch  $(x^k, y^k, s^k) \in \mathcal{F}^0$ ? Formulieren und lösen Sie die Newton-Gleichung zur Bestimmung der echten Newton-Richtung am Punkt  $(x^k, y^k, s^k)$ . Welche ist die größtmögliche Schrittgöße  $\alpha^k$  für diese Newton-Richtung?
- 23. Betrachten Sie das quadratische Optimierungsproblem aus Beispiel 21. Liegt der Punkt  $(x^k, y^k, s^k)$  mit  $x^k = (1/3; 1/3; 1/3)^t$ ,  $y^k = (-4; 2)^t$ , und  $s^k = (5; 25/3; 25/3)^t$  auf dem zentralen Pfad  $\mathcal{C}$ ? Gibt es einen Punkt der Form  $(\bar{x}(\mu), y^k, \bar{s}(\mu)^k) \in \mathcal{C}$ , d.h. gibt es auf dem zentralen Pfad  $\mathcal{C}$  einen Punkt, dessen y-Komponente mit  $y^k$  übereinstimmt?
- 24. Berechnen Sie die (zentrierte) Newton-Richtung für das Iterat  $x^k = (1/3; 1/3; 1/3)^t$ ,  $y^k = (-4; 2)^t$ , und  $s^k = (5; 25/3; 25/3)^t$  des Optimierungsproblems aus Beispiel 21 für  $\sigma^k = 1$ ,  $\sigma^k = 0, 5$  und  $\sigma^k = 0$  (vgl. Vorlesung). Für jedes  $\sigma^k$  ermitteln Sie auch die größtmögliche Schrittgröße  $\alpha^k$  für die entsprechende Newton-Richtung. Vergleichen Sie mit dem Ergebniss aus Beispiel 21.
- 25. Zeigen Sie, dass  $N_2(\theta_1) \subseteq N_2(\theta_2)$  für  $0 < \theta_1 \le \theta_2 < 1$  und  $N_{-\infty}(\gamma_1) \subseteq N_{-\infty}(\gamma_2)$  für  $0 < \gamma_2 \le \gamma_1 < 1$ . Zeigen Sie weiters, dass  $N_2(\theta) \subseteq N_{-\infty}(\gamma)$  falls  $\gamma \le 1 \theta$ .
- 26. (i) Überprüfen Sie, dass das Iterat  $(x^k, y^k, s^k)$  aus Beispiel 21 in  $N_{-\infty}(1/2)$  liegt. Bestimmen Sie den größten Wert von  $\gamma$ , sodass  $(x^k, y^k, s^k) \in N_{-\infty}(\gamma)$  gilt.
  - (ii) Für jede (zentrierte) Newton-Richtung aus Beispiel 24 bestimen Sie das größtmögliche  $\alpha^k$  so, dass für das darauffolgende Iterat  $(x^k, y^k, s^k) + \alpha^k(\Delta x^k, \Delta y^k, \Delta s^k) \in N_{-\infty}(1/2)$  gilt.
- 27. Sie M die Koeffizientenmatrix des linearen Gleichungssystems, das in jeder Iteration des inneren Punkteverfahrens für quadratische Optimierungsprobleme gelöst wird:

$$M = \begin{pmatrix} -Q & A^T & I \\ A & 0 & 0 \\ S^k & 0 & X^k \end{pmatrix}$$
(vgl. Vorlesung).

Zeigen Sie: M ist regulär falls A einen vollen Zeilenrang hat und Q positiv semidefinit ist. Geben Sie das Beispiel einer singulären Matrix M an, wobei Q nicht positiv semidefinit ist und A vollen Zeilenrang hat.

28. Betrachten Sie folgendes quadratische Optimierungsproblem

$$\begin{aligned} & \min & & x^tQx \\ & & \text{udNb.} \\ & & x_1+x_2+x_3=1 \\ & & -x_2+x_3+x_4=0,1 \\ & & x_1\geq 0\,, x_2\geq 0\,, x_3\geq 0, x_4\geq 0 \end{aligned}$$

mit  $x = (x_1, x_2, x_3, x_4)^t$  und

$$Q = \left(\begin{array}{cccc} 0.01 & 0.005 & 0 & 0\\ 0.005 & 0.01 & 0 & 0\\ 0 & 0 & 0.04 & 0\\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array}\right)$$

und das Iterat  $x=(1/3;1/3;1/3;0,1)^t,\ y=(0,001;-0,001)^t,\ s=(0,009;0,008;2/75;0,001)^t.$  Überprüfen Sie, dass  $(x,y,s)\in\mathcal{F}^0$  gilt. Gilt auch  $(x,y,s)\in\mathcal{C}$ , wobei  $\mathcal{C}$  der zentrale Pfad ist? Gelten  $(x,y,s)\in N_{-\infty}(0,1)$  bzw.  $(x,y,s)\in N_{-\infty}(0,05)$ ? Bestimmen Sie die zentrierte Newton-Richtung  $(\sigma=1)$  und die echte Newton-Richtung  $(\sigma=0)$  ausgehend von (x,y,s). Für jede der zwei Richtungen bestimmen Sie die größtmögliche Schrittlänge, sodass das nächste Iterat sich in  $N_{-\infty}(0,005)$  befindet.

29. Implementieren Sie das "lomg-step path-following" Verfahren aus der Vorlesung mit  $\sigma_{min}=0,2,$   $\sigma_{max}=0,8$  und  $\gamma=0,25$  (in einer Programmierumgebung ihrer Wahl). Lösen Sie mit Hilfe Ihres Codes das Problem aus Beispiel 28 ausgehend von dem in diesem Beispiel gegebenen Punkt (x,y,z). Experimentieren Sie mit unterschiedlichen Einstellungen für  $\sigma_{min}$ ,  $\sigma_{max}$  und  $\gamma$ .